- *On veillera à une présentation et une rédaction claires et soignées des copies. Il convient en particulier de rappeler avec précision les références des questions abordées.*
- *Si, au cours de l'épreuve, un candidat repère ce qui lui semble être une erreur d'énoncé, il le signale sur sa copie et poursuit sa composition en indiquant clairement les raisons des initiatives qu'il est amené à prendre.*
- *Toutes les réponses devront être très soigneusement justifiées.*
- *Si un résultat donné par l'énoncé est non démontré, il peut néanmoins être admis pour les questions suivantes. Ainsi, les diverses parties du problème sont relativement indépendantes entre elles.*
- *Tous les résultats numériques seront donnés avec un nombre de chiffres significatifs compatibles avec les données fournies.*

Le sujet de cette épreuve est constitué de deux parties indépendantes : la première partie est notée sur ***4 points***, la deuxième sur ***16 points***.

Partie 1 : Turbine à gaz

De la vapeur d'eau évolue dans une turbine horizontale, de section constante Σ, munie d'une hélice. À l'extérieur, la température est constante et vaut $T_0 = 35\ °C$. La vapeur est admise dans la turbine à la température $T_1 = 400\ °C$ et la pression $P_1 = 6{,}0\ bar$, et ressort à la température $T_2 = 100\ °C$ sous pression $P_2 = 1{,}0\ bar$. Le débit massique au travers de la turbine vaut $D_m = 1\ kg.s^{-1}$. On assimile la vapeur d'eau à un gaz parfait et on note c_P sa chaleur massique.

Données :

- Masse molaire de l'eau : $M_e = 18 g.mol^{-1}$.
- Coefficient isentropique : $\gamma = \dfrac{c_P}{c_V} = 1{,}3$.
- Constante des gaz parfaits : $R = 8{,}314\ J.mol^{-1}.K^{-1}$.
- Expression de l'entropie molaire d'un gaz parfait en fonction de la température T et de la pression P :

$$S_m(T,P) = \frac{\gamma R}{\gamma - 1}\ln\left(\frac{T}{T_1}\right) - R\ln\left(\frac{P}{P_1}\right) + S_m(T_1,P_1)$$

- Expression des deux principes de la thermodynamique pour un fluide en écoulement stationnaire :
  - $D_m\left[\left(h_s + e_{c,s} + e_{p,s}\right) - \left(h_e + e_{c,e} + e_{p,e}\right)\right] = P_u + P_{th}$;
  - $D_m\left(s_s - s_e\right) = \dfrac{P_{th}}{T_0} + s_{créée}$.

avec h l'enthalpie massique, e_c l'énergie cinétique massique et e_p l'énergie potentielle massique du fluide ; P_u la puissance mécanique utile qu'il reçoit et P_{th} la puissance thermique reçue, $s_{créée}$ l'entropie créée par unité de temps et où l'on a noté e les grandeurs en entrée et s celles en sortie.

On néglige les variations d'énergie cinétique.

1. Sachant que le but d'une turbine est de récupérer une puissance mécanique, les pertes thermiques sont donc a priori faibles. Exprimer, en

wadifa-info.com نماذج المباريات من موقع وظيفة إنفو

Source: www.wadifa-info.com/fr/modele-concours/1904 - Wadifa Info - page 1/7

fonction de D_m, c_P, T_1 et T_2, la puissance maximale cédée à la turbine dans l'hypothèse d'un écoulement adiabatique.

2. Calculer la variation d'entropie du fluide entre l'entrée et la sortie de la turbine. Justifier que le résultat obtenu est contradictoire avec l'hypothèse d'un écoulement adiabatique.

On suppose que la transformation est réversible dans la turbine.

3. Déduire du second principe de la thermodynamique la puissance P_{th} cédée par la vapeur d'eau à l'extérieur.

4. En déduire la puissance P_u cédée à la turbine.

Partie 2 : Vibromètre

1. Vibromètre mécanique

La figure 1 représente le schéma de principe d'un dispositif mécanique de mesure de vibrations. Ce dernier est constitué d'une masse m, d'un ressort de raideur k, d'un amortisseur de coefficient de frottement visqueux α et d'un traceur qui donne le mouvement de la masse m en fonction du temps. L'ensemble est rigidement lié au système mécanique dont on veut étudier les vibrations.

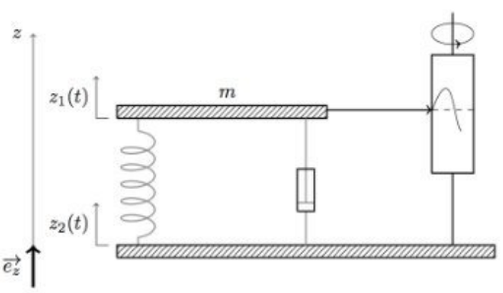


Figure 1 : Vibromètre mécanique.

On repère le mouvement de la masse m par $z_1(t)$ et on suppose que celui de la base est de la forme $z_2(t) = Z_2 \sin(\omega t)$. L'origine de l'axe (Oz) vertical ascendant est prise à la position d'équilibre du système. L'étude est faite dans le référentiel du laboratoire (R) supposé galiléen. On note $\vec{g} = -g\vec{e}_z$ le champ de pesanteur supposé uniforme.

1.1. Appliquer le deuxième loi de Newton à la masse m. Montrer que l'équation de son mouvement en fonction de la variable $z(t) = z_1(t) - z_2(t)$ s'écrit sous la forme : $\frac{d^2z}{dt^2} + \beta\frac{dz}{dt} + \omega_0^2 z = -\frac{d^2z_2}{dt^2}$. Exprimer ω_0 et β.

1.2. On cherche une solution permanente sous la forme $z(t) = Z\sin(\omega t - \delta)$. Déterminer $Z = Z(\omega)$ et $\delta = \delta(\omega)$.

1.3. Représenter la variation de $\frac{Z}{Z_2}$ en fonction du rapport des pulsations $\frac{\omega}{\omega_0}$, pour $\beta = 0$ et $\beta = 0{,}1$ et $\beta = 1$.

1.4. On considère le cas d'un ressort de faible raideur, $\omega_0 << \omega$. Écrire dans ce cas $z(t)$. Montrer que la mesure de l'amplitude Z permet de déduire l'amplitude Z_2 des vibrations. Quel est le rôle du système dans ce cas ?

1.5. On considère le cas d'un ressort de raideur élevée, $\omega_0 >> \omega$. Montrer que la mesure de l'amplitude Z permet de déduire l'accélération des vibrations. Quel est le rôle du système dans ce cas ?

wadifa-info.com نماذج المباريات من موقع وظيفة إنفو

Source: www.wadifa-info.com/fr/modele-concours/1904 - Wadifa Info - page 2/7

2. Vibromètre laser

La vibrométrie laser est une technique de mesure sans contact des vibrations qui utilise l'effet Doppler. Elle est actuellement le procédé disposant de la plus haute résolution de déplacement et de vitesse, elle est utilisée dans de nombreux domaines des sciences fondamentales. Le vibromètre est un dispositif interférométrique à deux faisceaux utilisant le principe de l'interféromètre de Michelson et qui détecte la différence de phase entre une référence interne et le faisceau de mesure réfléchi sur la cible. Il permet la mesure sur des surfaces chaudes, molles, mobiles, miniatures, légères ou difficilement accessibles, sans les charger par la masse d'un accéléromètre. Il peut être utilisé à des distances de quelques centimètres à plusieurs centaines de mètres.

Données :

- Célérité de la lumière dans le vide : $c_0 = 3{,}00.10^8\, m.s^{-1}$.
- Constante de Planck : $h = 6{,}63.10^{-34}\, J.s$.
- $1eV = 1{,}6.10^{-19}\ J$.

On considère l'interféromètre de Michelson (figure 2). L'ensemble laser-élargisseur de faisceau est modélisé par une source ponctuelle placée au foyer objet d'une lentille convergente (L_1). Les deux ondes de l'interféromètre sont issues de la même source laser de longueur d'onde dans le vide $\lambda_0 = 632{,}8\ nm$. L'onde initiale est divisée en amplitude par une lame séparatrice semi-transparente (semi-réfléchissante). Une des deux ondes, appelée onde de référence, d'intensité I_1, est dirigée directement vers le photodétecteur,

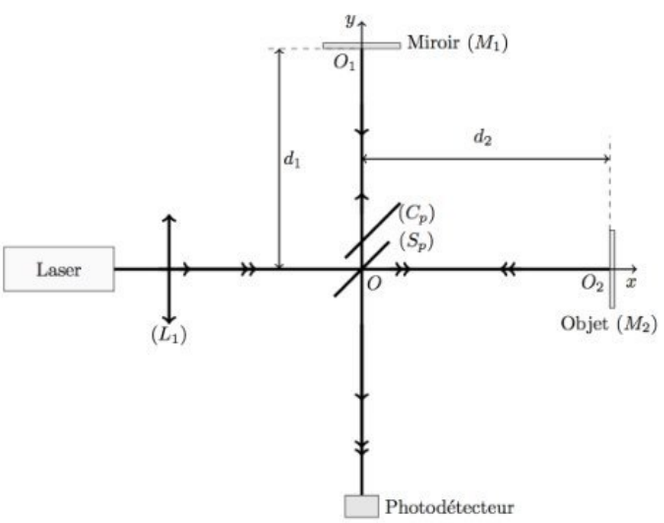


Figure 2 : vibromètre laser.

après réflexion en incidence normale sur le miroir fixe (M_1), sans changer de fréquence. La deuxième onde, appelée sonde d'intensité I_2, est envoyée en incidence normale vers l'objet cible (représenté par le miroir mobile (M_2)) et subit un décalage Doppler avant d'interférer avec l'onde de référence au niveau du photodétecteur.

Les miroirs (M_1) et (M_2) sont parfaitement orthogonaux entre eux et initialement à égale distance de la séparatrice ($d_1 = d_2 = d$), avec $OO_1 = d_1$ et $OO_2 = d_2$. L'interféromètre est placé dans l'air d'indice $n_a = 1$.

2.1. Dans un laser hélium-néon, le pompage est effectué entre des niveaux d'énergie de l'hélium, mais la radiation amplifiée λ_0 correspond à une transition électronique entre deux niveaux d'énergie de l'atome de néon. La figure 3 représente un diagramme simplifié des niveaux d'énergie du néon.

2.1.1. Quelle est la couleur de la lumière émise par ce laser ?

wadifa-info.com نماذج المباريات من موقع وظيفة إنفو

Source: www.wadifa-info.com/fr/modele-concours/1904 - Wadifa Info - page 3/7

2.1.2. Quelle relation lie la longueur d'onde dans le vide λ_0 d'une onde à sa fréquence f_0 ?

2.1.3. Donner l'expression de la différence d'énergie ΔE entre les deux niveaux d'énergie concernés. Calculer numériquement ΔE (en eV). Préciser entre quels niveaux s'effectue la transition responsable de la lumière du laser.

2.1.4. Justifier que la transition est de type électronique.

2.1.5. Quelles propriétés du rayonnement laser sont mises à profit dans la technique de vibrométrie laser ?

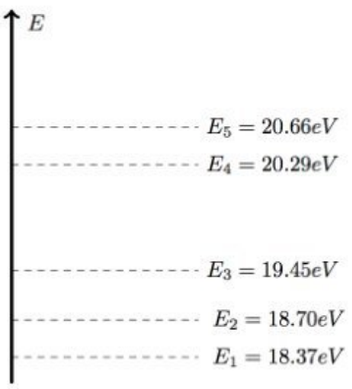


Figure 3 : Diagramme énergétique simplifié du néon.

2.2. Justifier que les deux ondes issues de la division d'amplitude sont mutuellement cohérentes.

2.3. En se servant d'un schéma clair, expliquer brièvement le rôle de la lame compensatrice. Cette compensation est-elle parfaite ?

2.4. Expliquer ce qu'est le contact optique. Donner l'allure du signal délivré par le photodétecteur dans ce cas.

2.5. Justifier la présence de la lentille mince (L_1) placée à l'entrée de l'interféromètre de Michelson. Illustrer la réponse à l'aide d'un dessin de rayons lumineux.

Dans toute la suite, on admet que l'ensemble $\{(S_p)+(C_p)\}$ est équivalent à une lame séparatrice théorique $(S_p)_{th}$ qui n'introduit aucune différence de marche supplémentaire. À partir de la situation correspondant au contact optique, on translate le miroir mobile (M_2) le long de l'axe Ox de la distance e.

2.6. Justifier rigoureusement, et à l'aide d'un schéma soigné, que l'interféromètre est équivalent, de point de vue chemin optique, à une lame d'air à faces parallèles. Donner l'épaisseur de cette lame.

2.7. Préciser la localisation des franges d'interférences et justifier qu'il s'agit d'anneaux avec ce réglage de l'interféromètre de Michelson.

2.8. On place le photodétecteur dans le plan focal image d'une lentille convergente (L_2) à la sortie de l'interféromètre. Quel est le rôle cette lentille ?

2.9. Justifier brièvement que l'intensité lumineuse reçue par le photodétecteur s'écrit sous la forme $I = 2I_0\left(1+C\cos\varphi\right)$, où $I_1+I_2=2I_0$ et φ est la différence de phase entre les deux ondes qui interfèrent en un point du champ d'interférence. Exprimer C en fonction de I_1 et I_2.

2.10. Que représente C ? De quoi dépend-il ? Quelle est sa valeur maximale ?

2.11. Exprimer la différence de phase φ entre les deux ondes passant par les centres O_1 et O_2 des deux miroirs et interférant au centre P du photodétecteur, en fonction de l'écart $e = OO_2 - OO_1$ et λ_0.

2.12. Justifier que l'on ne peut pas accéder au sens de déplacement de la cible mobile.

2.13. Pour quelles valeurs de φ, les interférences sont-elles constructives ? Pour quelles valeurs de φ, les interférences sont-elles destructives ? À quelle

wadifa-info.com نماذج المباريات من موقع وظيفة إنفو

Source: www.wadifa-info.com/fr/modele-concours/1904 - Wadifa Info - page 4/7

variation de φ correspond le passage d'un maximum d'intensité au maximum suivant ?

2.14. La surface de la cible est mise en vibration, sa position varie au cours du temps : $X(t) = d + e + x(t)$, $x(t)$ repère la position du miroir mobile (M_2) à partir du réglage correspondant à l'écart $e = OO_2 - OO_1$. Le photodétecteur produit une tension $u(t)$ proportionnelle à l'intensité lumineuse $I(t)$ qu'il reçoit : $u(t) = U_0\left(1 + C\cos\varphi'\right)$, U_0 étant une constante.

2.14.1. Exprimer φ' en fonction des données utiles.

2.14.2. Justifier pourquoi la tension $u(t)$ évolue dans le temps.

On suppose que l'intensité lumineuse est une fonction sinusoïdale du temps.

2.14.3. Montrer que la fréquence de ce signal est donnée par $f = \dfrac{1}{2\pi}\dfrac{d\varphi'}{dt}$.

2.14.4. On note $v = \dfrac{dx}{dt}$ la vitesse de la cible et on suppose que, en régime quasi-sinusoïdal, le signal reçu par le photodétecteur varie avec une fréquence instantanée $f(t)$ qui suit la relation $f = \dfrac{1}{2\pi}\dfrac{d\varphi'}{dt}$. Exprimer $f(t)$ en fonction de v, c_0 et f_0. Commenter le résultat obtenu et en proposer une application.

2.14.5. Exprimer puis calculer numériquement le déplacement Δx_0 correspondant au passage d'un maximum d'intensité au maximum suivant.

2.14.6. On suppose que la position de la cible varie de x_1 à x_2 $(\Delta x = x_2 - x_1 >> \lambda_0)$. En utilisant le résultat précédent, montrer que l'amplitude de déplacement Δx peut être déterminée en fonction du nombre N de maxima du signal $u(t)$ produit par le photodétecteur par $\Delta x = \dfrac{N}{2}\lambda_0$. Quelle est la limite inférieure de l'incertitude sur la mesure ?

2.14.7. La cible vibre harmoniquement avec une amplitude instantanée $x(t) = X(t) - e = x_0\cos(\omega t)$ telle que $x_0 << \lambda_0$. Montrer que l'expression linéarisée de la tension $u(t)$ s'écrit sous la forme :

$$u(t) = U_0\left(1 + C\cos\left(4\pi\frac{e}{\lambda_0}\right)\right) - 4\pi C\frac{x_0}{\lambda_0}U_0\sin\left(4\pi\frac{e}{\lambda_0}\right)\cos(\omega t)$$

2.14.8. Quelles sont les fréquences présentes dans la décomposition en série de Fourier du signal $u(t)$? Tracer l'allure du spectre de $u(t)$.

On souhaite mesurer l'amplitude x_0. On applique alors le signal $u(t)$ délivré par le photodétecteur à l'entrée d'un oscilloscope numérique.

2.14.9. Quelle précaution faut-il prendre si l'on souhaite numériser le signal $u(t)$?

2.14.10. Donner l'allure du signal observé en mode AC de l'oscilloscope puis en mode DC.

L'oscilloscope intercale une capacité C_o en plus de la résistance d'entrée R_o pour réaliser un filtrage. Le filtre de la figure 4 est donc réalisé en entrée du mode AC de l'oscilloscope.

wadifa-info.com نماذج المباريات من موقع وظيفة إنفو

Source: www.wadifa-info.com/fr/modele-concours/1904 - Wadifa Info - page 5/7

2.14.11. Pour supprimer la valeur moyenne, quelle fréquence faut-il éliminer dans le signal $u(t)$?

2.14.12. En utilisant des schémas équivalents à haute puis à basse fréquence, vérifier que le filtre réalisé permet d'effectuer l'opération recherchée.

2.14.13. Déterminer la fonction de transfert $\underline{H} = \frac{\underline{u'}}{\underline{u}}$ de ce filtre et l'écrire sous la forme canonique :

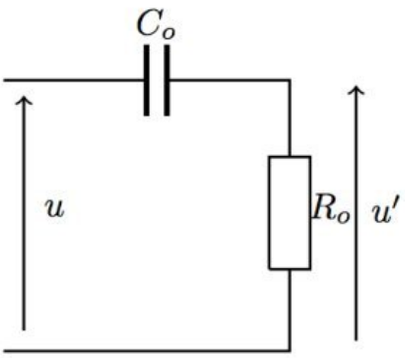


Figure 4 : filtre en entrée du mode AC de l'oscilloscope.

$$\underline{H} = H_0 \frac{j\frac{\omega}{\omega_0}}{1 + j\frac{\omega}{\omega_0}}$$

Exprimer H_0 et ω_0.

2.14.14. Exprimer la pulsation de coupure ω_c du filtre à $-3dB$. Calculer ω_c pour $C_o = 15pF$ et $R_o = 1M\Omega$.

2.14.15. Quelle condition doit être vérifiée par ω_0 pour que le filtre permette d'effectuer l'opération recherchée ?

2.14.16. À quelle condition sur la fréquence de vibration $f = \frac{\omega}{2\pi}$, le filtre AC de l'oscilloscope utilisé remplit-il bien l'opération souhaitée ? Donner alors l'expression du signal de sortie $u'(t)$.

wadifa-info.com نماذج المباريات من موقع وظيفة إنفو

Source: www.wadifa-info.com/fr/modele-concours/1904 - Wadifa Info - page 6/7

Wadifa Info

www.wadifa-info.com

Le sujet suivant à préparer — **النموذج التالي للتحضير**

نموذج مباراة ولوج سلك التكوين الأساسي - المدرسة الوطنية العليا للإدارة - دورة 26 نونبر 2016 -

Modèle de concours d'accès au cycle de formation initiale – École Nationale Supérieure de l'Administration – 26 novembre

www.wadifa-info.com/fr/modele-concours/640

Chaîne WhatsApp — **قناة واتساب**

المباريات الجديدة والنتائج كل يوم

Nouveaux concours et résultats chaque jour

wadifa-info.com/wa

Chaîne YouTube — **قناة يوتيوب**

امتحانات تجريبية بالتصحيح، بالدارجة

Examens blancs corrigés, expliqués en darija

youtube.com/@wadifainfo

Envoyer à un ami — **أرسل النموذج لصديق**

شارك هذا النموذج على واتساب مع من يحضّر معك

Partagez ce sujet sur WhatsApp

wa.me